Nom:	
INOIII.	





OBJECTIF

Préparer une opération de remplacement d'un relais de surcharge à bilames (appelé plus généralement **relais thermique**) en s'informant:

- de sa fonction
- de sa constitution et de son fonctionnement général
- de son symbole et son repérage
- des caractéristiques permettant de le choisir
- de son réglage

MISE EN SITUATION

L'entreprise dans laquelle vous effectuez une période de formation vient d'être contactée par le garage Speedy présent sur votre commune pour une intervention sur une perceuse. Lors d'un perçage, le forêt de la perceuse est resté coincé quelques secondes et la machine s'est arrêtée. Le gérant du garage vous signale qu'il n'arrive plus à réarmer le relais thermique.



FONCTION

Cocher les fonctions assurées par les relais thermiques à bilames à l'aide du document n°1:







Fonction séparation Fonction interruption

Fonction protection contre les courts-circuits

Fonction protection contre les surcharges

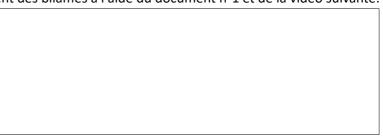
Fonction commutation

Fonction détection de coupure de phase

CONSTITUTION ET FONCTIONNEMENT GENERAL

 \square **Expliquer** en quelques lignes le fonctionnement des bilames à l'aide du document n $^{\circ}1$ et de la vidéo suivante:





https://www.youtube.com/watch?v=LRf1o6HRuzU

Compléter, à l'aide du document n°2, le texte d'explication de fonctionnement des relais thermiques en précisant dans les cadres les numéros de chacun des éléments selon la figure ci-contre»:

«Un relais thermique tripolaire comporte trois bilames _____ . Un enroulement

chauffant _____ est bobiné autour de chaque bilame.

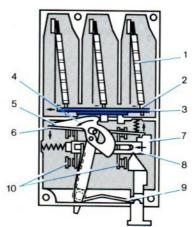
L'échauffement des enroulements dû au courant absorbé par le moteur provoque une

déformation des bilames. En se déformant, les bilames entraînent deux réglettes

(inférieure et supérieure) qui commandent la rotation d'une came . Si le courant absorbé par le récepteur devient supérieur à la valeur de réglage du relais la

déformation est suffisante pour provoquer l'ouverture brusque des contacts

du relais thermique.»



Nom:	
INOIII.	

laquelle se situe ce courant.





RELAIS DE SURCHARGE A BILAMES N°2

SYMBOLE ET REPERAGE
Compléter le repérage du relais thermique de la perceuse à l'aide du schéma électrique retrouvé dans son coffret (document n°3).
97
<u>CARACTERISTIQUES</u>
<u>Type de relais thermique:</u>
On distingue des relais thermiques à bilames différentiels ou non différentiels.
Expliquer d'après le document n°1 ce que l'on entend par « différentiel ».
Classe de déclenchement:
Pendant la phase de démarrage des moteurs, les relais thermiques doivent laisser passer la surcharge temporaire due à la pointe de courant. Plus la charge au démarrage est élevée, plus le couple nécessaire (donc l'intensité) pour la mouvoir sera important. La durée normale de démarrage des moteurs peut varier de quelques secondes (démarrage à vide,) à quelques dizaines de secondes . Il est donc nécessaire de disposer de relais thermiques adaptés à la durée de démarrage.
Les relais thermiques sont donc régis par quatre classes de déclenchement différentes : Relais thermique classe 10 et 10A: ils conviennent pour toutes les applications courantes avec une durée de démarrage inférieure à 10 secondes Relais thermique classe 20: ils admettent des durées de démarrage jusqu'à 20 secondes Relais thermique classe 30: la durée de démarrage peut être de 30 secondes maximum.
Indiquer la classe de déclenchement du relais thermique à choisir dans le cas d'une perceuse qui démarre à vide.
Classe de déclenchement
Zone (plage) de réglage de protection thermique
Le choix de la plage de réglage du relais de protection thermique se fait à partir des caractéristiques du moteur qu'il doit protéger et notamment de son courant consommé en ampère. Ce courant peut se retrouver sur la plaque signalétique du moteur ou dans les catalogues des constructeurs. Lorsque l'on est en possession de ce courant, il ne reste plus qu'à trouver la « zone de réglage du relais thermique » (plage dans laquelle notre courant se situe). Exemple: 0,15 A se situe entre 0,10 0,16 A (voir document n°5)
Relever sur le schéma de la perceuse (document n°3) la puissance du moteur en kW
Déterminer le courant consommé (intensité nominale en A) par le moteur de la perceuse à l'aide du document n°4.
Indiquer à l'aide du document n°5 la zone de réglage du relais thermique dans

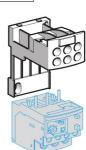
Nom:	
110111.	





	CARACTER	ISTIQUES (suite)		
Tension assignée d'emploi				
Il s'agit de la tension du réseau triphasé				
Cocher la case correspondant à la val	eur des tension	s composées (entre pha	ses) en France:	TAPE TEACH
130 V	230 V	400 V	690 V	Schneider Schneider
Type de raccordement			Schneider MERT	
Il s'agit du mode de connexion sur l'appar essentiellement les systèmes par bornes à			ngue	21 47 69
	<u>(</u>	CHOIX		
Trois solutions sont ici présentées.				
Solution 1 (à partir du catalogue du fabric	ant) :			
Indiquer, à partir de la zone de réglag document n°5 (extrait catalogue), la référe moteur de la perceuse.	ge déterminée p ence du relais th	orécédemment et du nermique qui protège le		
Solution 2 (à partir du sélecteur de produ	t en ligne de ch	ez « Schneider Electric	<u>»:</u>	
Ouvrir le lien: https://www.se.com/fr	/fr/product-ran	ge/1885-tesys-lrd/		
🖒 Sélectionner		Sélecteur de produit		
Renseigner les différentes caractéristi zone de réglage déterminée précédemme classe 10A et des borniers à vis-étrier	-			•
Indiquer la référence du relais therm	ique proposée	par le sélecteur de prod	uit	
Télécharger la fiche technique du rela produit.	is thermique pr	oposée par le sélecteur	de	
Solution 3 (à partir de l'application Substil	Réf de chez «Sc	nneider Electric») :	Fiche tec	hnique
SubstiRéf permet de substituer une ancie	nne référence p	ar un nouveau produit	ou une nouvelle solu	ıtion
Ouvrir le lien: https://www.se.com/fr	/fr/work/suppo	ort/software/substiref.js	<u>p</u>	
Télécharger l'application sur sa tablet	te ou son télépl	none portable (voir doc	ument n°7)	
Lancer l'application				
🖒 Saisir la référence du relais thermique	e actuellement	présent sur la perceuse	: LR2D1307	
Actionner «lancer»				
Sélectionner la première proposition t	aite			
 Indiquer la référence du produit de re	mplacement pr	oposée par l'applicatior	n:	
Indiquer la remarque notée en gras:				

Remarque: Les relais thermiques peuvent être montés directement sur les contacteurs ou séparément du contacteur grâce à un bornier supplémentaire à commander.



Nom:	





REGLAGE, DECLENCHEMENT ET REARMEMENT

Réglage:

On doit **afficher**, sur le relais thermique et sans aucune correction, **l'intensité indiquée sur la plaque signalétique du moteur** (voir document n°8).

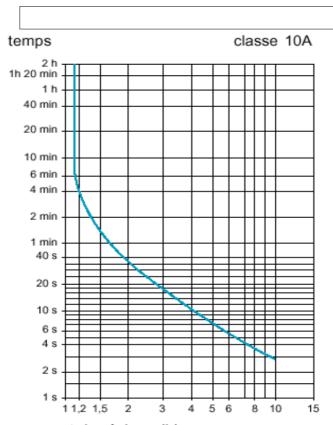
Indiquer, à l'aide du document n°4, la valeur à régler sur le relais thermique protégeant le moteur triphasé de 0,75 kW de la perceuse.

Ir =

Courbe de déclenchement:

C'est la courbe représentant le temps de déclenchement du relais thermique en fonction des multiples de l'intensité de réglage.

Déterminer, à l'aide de la courbe ci-contre, le courant de déclenchement du relais thermique de la perceuse en supposant que le forêt soit resté bloqué durant 4 secondes.



x courant de réglage (Ir)

	Réa	rm	em	en	t
--	-----	----	----	----	---

\Rightarrow	Indiquer, à l'aide du document n°1, les conditions pour pouvoir réarmer un relais thermique.
\	
\Box	Indiquer, à l'aide du document n°8, le numéro du bouton de réarmement.

(Ressources n°1)

Document n°1 (principe de fonctionnement)

Les relais thermiques à bilames

Les relais thermiques à bilames sont les appareils le plus couramment employés pour la protection des moteurs contre les surcharges faibles et prolongées. Ils sont utilisables en courant alternatif et continu. Ils sont généralement :

- tripolaires,
- compensés, c'est-à-dire insensibles aux variations de la température ambiante,
- sensibles à une perte de phase (1), donc évitent la marche en monophasé du moteur,
- à réarmement manuel ou automatique.
- gradués en "ampères moteur" : affichage direct sur le relais du courant indiqué sur la plaque signalétique du moteur.

(1) on parle de fonction différentielle

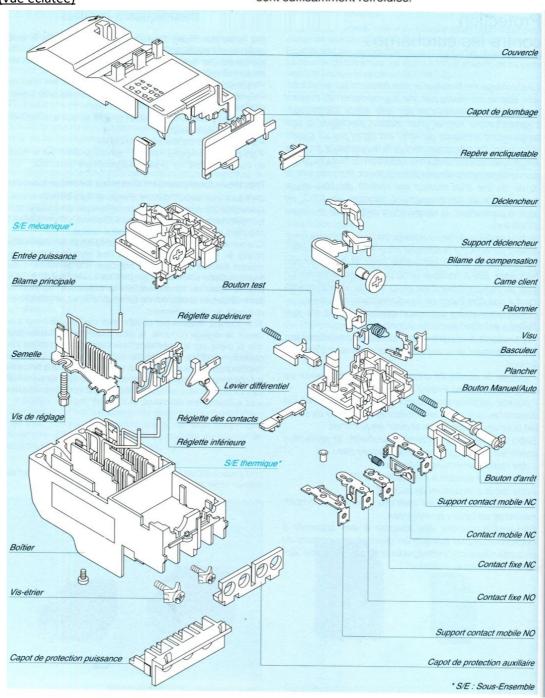
Document n°2 (vue éclatée)

Principe de fonctionnement d'un relais thermique tripolaire

Un relais thermique tripolaire comporte trois bilames constituées chacune de deux métaux assemblés par laminage et dont les coefficients de dilatation sont très différents. Un enroulement chauffant est bobiné autour de chaque bilame.

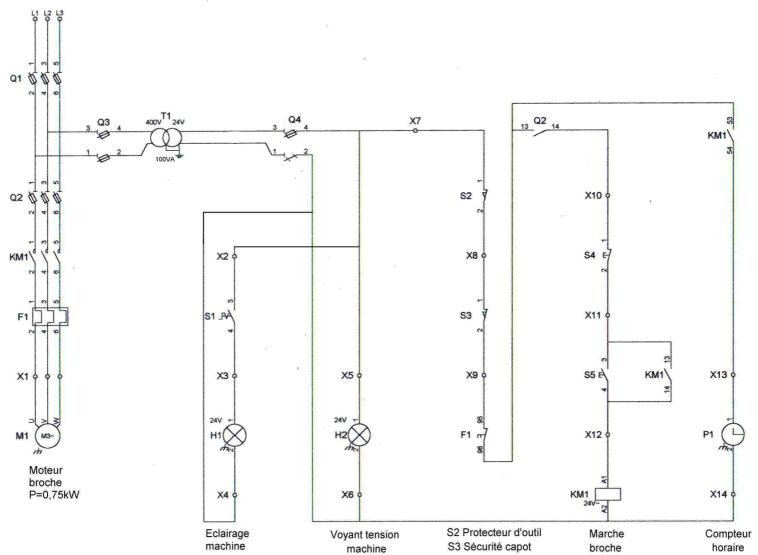
Chaque enroulement chauffant est raccordé en série avec une phase du moteur. L'échauffement des enroulements dû au courant absorbé par le moteur provoque une déformation des bilames. Cette déformation est plus ou moins importante, suivant la valeur de ce courant. En se déformant, les bilames commandent la rotation d'une came ou d'un arbre solidaire du dispositif de déclenchement.

Si le courant absorbé par le récepteur devient supérieur à la valeur de réglage du relais, la déformation est suffisante pour que la pièce sur laquelle sont fixées les parties mobiles des contacts se libère d'une butée de maintien. Ceci provoque l'ouverture brusque du contact du relais inséré dans le circuit de la bobine du contacteur et la fermeture du contact de signalisation. Le réarmement ne peut s'effectuer que lorsque les bilames sont suffisamment refroidies.



(Ressources n°2)

Document n°3 (schéma de la perceuse)



Document n°4 (caractéristiques moteurs)

Sélection

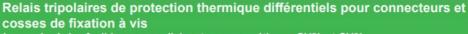
IP 55 - 50 Hz - Classe F - Δ T 80 K - 230 V Δ / 400 V Υ et 400 V Δ - S1 - Classe IE1

								IE1							
Puissance nominale	Vitesse nominale	Moment nominal	Intensité nominale	d	Facteur e puissan	ce				Courant démarrage/ Courant nominal	Moment démarrage/ Moment nominal	Moment maximum/ Moment nominal	Moment d'inertie	Masse	Bruit
P _N	N _N	M _N	I _{N (400V)}		Cos Phi			η		ld / In	Md/Mn	M _M /Mn	J	IM B3	LP
kW	min-1	N.m	Α	4/4	3/4	2/4	4/4	3/4	2/4				kg.m2	kg	db(A)
0.06	1380	0.4	0.29	0.76	0.69	0.62	41.8	37.1	29.7	2.8	2.4	2.5	0.00025	4	47
0.09	1400	0.6	0.39	0.6	0.52	0.42	55.2	49.6	42.8	3.2	2.8	2.8	0.00025	4	47
0.12	1380	0.8	0.44	0.7	0.58	0.47	56.1	53.9	46.8	3.2	2.4	2.3	0.00035	4.8	49
0.18	1390	1.2	0.64	0.65	0.55	0.44	61.6	58	51.3	3.7	2.6	2.6	0.00048	5	49
0.25	1425	1.7	0.8	0.65	0.55	0.44	69.4	66.8	59.8	4.6	2.7	2.9	0.00068	6.4	49
0.37	1420	2.5	1.06	0.7	0.59	0.47	72.1	71.7	66.4	4.9	2.4	2.8	0.00085	7.3	49
0.55	1400	3.8	1.62	0.7	0.62	0.49	70.4	70	65.1	4.8	2.3	2.5	0.0011	8.3	49
0.55	1410	3.7	1.42	0.76	0.68	0.55	73.2	69.1	62.1	4.5	2.0	2.3	0.0013	8.2	47
0.75	1400	5.1	2.01	0.77	0.71	0.59	72.1	72.8	70.1	4.5	2.0	2.2	0.0018	9.3	47
0.9	1425	6.0	2.44	0.73	0.67	0.54	73.2	72.9	70.3	5.8	3.0	3.0	0.0024	10.9	47
1.1	1429	7.4	2.5	0.84	0.77	0.64	76.7	78.2	76.6	4.8	1.6	2.0	0.0026	11.5	48
	nominale P _N kW 0.06 0.09 0.12 0.18 0.25 0.37 0.55 0.75 0.9	Puissance nominale Vitesse nominale P _N N _N kW min-1 0.06 1380 0.09 1400 0.12 1380 0.18 1390 0.25 1425 0.37 1420 0.55 1410 0.75 1400 0.9 1425	Puissance nominale Vitesse nominale Moment nominale P _N N _N M _N kW min-1 N.m 0.06 1380 0.4 0.09 1400 0.6 0.12 1380 0.8 0.18 1390 1.2 0.25 1425 1.7 0.37 1420 2.5 0.55 1400 3.8 0.55 1410 3.7 0.75 1400 5.1 0.9 1425 6.0	Puissance nominale nominale Vitesse nominale Moment nominal nominale Intensité nominale P _N N _N M _N I _{N (40007)} kW min-1 N.m A 0.06 1380 0.4 0.29 0.09 1400 0.6 0.39 0.12 1380 0.8 0.44 0.18 1390 1.2 0.64 0.25 1425 1.7 0.8 0.37 1420 2.5 1.06 0.55 1400 3.8 1.62 0.55 1410 3.7 1.42 0.75 1400 5.1 2.01 0.9 1425 6.0 2.44	Puissance nominale nominale Vitesse nominale Moment nominale nominale Intensité nominale P _N N _N M _N I _{N (4000V)} kW min-1 N.m A 4/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.37 1420 2.5 1.06 0.7 0.55 1400 3.8 1.62 0.7 0.55 1410 3.7 1.42 0.76 0.75 1400 5.1 2.01 0.77 0.9 1425 6.0 2.44 0.73	Puissance nominale nominale Vitesse nominale nominale Moment nominale nominale Intensité nominale nominale Facteur de puissant P _N N _N M _N I _{N (4000V)} Cos Phi kW min-1 N.m A 4/4 3/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.55 0.37 1420 2.5 1.06 0.7 0.69 0.55 1400 3.8 1.62 0.7 0.62 0.55 1410 3.7 1.42 0.76 0.68 0.75 1400 5.1 2.01 0.77 0.71 0.9 1425 6.0 2.44 0.73 0.67	Puissance nominale nominale nominale Vitesse nominale nominale Moment nominale nominale Intensité nominale Facteur de puissance P _N N _N M _N I _{N (4000V)} Cos Phi kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.55 0.44 0.37 1420 2.5 1.06 0.7 0.59 0.47 0.55 1410 3.8 1.62 0.7 0.62 0.49 0.55 1410 3.7 1.42 0.76 0.68 0.55 0.75 1400 5.1 2.01 0.77 0.71<	Puissance nominale nominale Vitesse nominale nominale Moment nominale nominale Intensité de puissance Facteur de puissance Facteur de puissance P _N N _N M _N I _{N (4000V)} Cos Phi kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 4/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 41.8 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 55.2 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 56.1 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 61.6 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.55 0.44 69.4 0.37 1420 2.5 1.06 0.7 0.59 0.47 72.1 0.55 1410 3.8 1.62 0.7 0.62 0.49 70.4 0.55 1410 3.7 1.42	Puissance nominale nominale nominale Vitesse nominale nominale Moment nominale nominale Intensité de puissance Facteur de puissance Rendemen CEI 60034-2-1 P _N N _N M _N I _{N (4000)} Cos Phi η kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 4/4 3/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 41.8 37.1 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 55.2 49.6 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 56.1 53.9 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 61.6 58 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.55 0.44 69.4 66.8 0.37 1420 2.5 1.06 0.7 0.59 0.47 72.1 71.7 0.55 1400 3.8 1.62 0.7<	Puissance nominale nominale Vitesse nominale Moment nominale Intensité de puissance Facteur de puissance Rendement* CEI 60034-2-1; 2007 P _N N _N M _N I _{N (4000V)} Cos Phi η kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 4/4 3/4 2/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 41.8 37.1 29.7 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 55.2 49.6 42.8 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 56.1 53.9 46.8 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 61.6 58 51.3 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.55 0.44 69.4 66.8 59.8 0.37 1420 2.5 1.06 0.7 0.59 0.47 72.1 71.7 <	Puissance nominale nominale Vitesse nominale Moment nominale Intensité nominale Facteur de puissance Rendement* CEI 60034-2-1; 2007 Courant nominale démarrage/ Courant nominale P _N N _N M _N I _{N (4000V)} Cos Phi η Id/ In kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 4/4 3/4 2/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 41.8 37.1 29.7 2.8 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 55.2 49.6 42.8 3.2 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 56.1 53.9 46.8 3.2 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 61.6 58 51.3 3.7 0.25 1425 1.7 0.8 0.65 0.55 0.44 69.4 66.8 59.8 4.6 0.37 </td <td>Puissance nominale nominale nominale Vitese nominale nominale Moment nominale nominale Intensité de puissance Facteur de puissance Rendement* CEI 60034-2-1; 2007 Courant démarrage/ Courant nominal Moment nominal démarrage/ Courant nominal P_N N_N M_N I_N (400V) Cos Phi η Id / In Md/Mn kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 4/4 3/4 2/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 41.8 37.1 29.7 2.8 2.4 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 55.2 49.6 42.8 3.2 2.8 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 56.1 53.9 46.8 3.2 2.4 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 61.6 58 51.3 3.7 2.6 0.25 1425 1.7 0.8</td> <td>Puissance nominale nominal n</td> <td> Puissance Vitesse Moment Intensité nominale nominale </td> <td> Puissance Vitesse Moment Intensité nominale Puissance Vitesse Moment Intensité nominale P_N N_N N</td>	Puissance nominale nominale nominale Vitese nominale nominale Moment nominale nominale Intensité de puissance Facteur de puissance Rendement* CEI 60034-2-1; 2007 Courant démarrage/ Courant nominal Moment nominal démarrage/ Courant nominal P _N N _N M _N I _N (400V) Cos Phi η Id / In Md/Mn kW min-1 N.m A 4/4 3/4 2/4 4/4 3/4 2/4 0.06 1380 0.4 0.29 0.76 0.69 0.62 41.8 37.1 29.7 2.8 2.4 0.09 1400 0.6 0.39 0.6 0.52 0.42 55.2 49.6 42.8 3.2 2.8 0.12 1380 0.8 0.44 0.7 0.58 0.47 56.1 53.9 46.8 3.2 2.4 0.18 1390 1.2 0.64 0.65 0.55 0.44 61.6 58 51.3 3.7 2.6 0.25 1425 1.7 0.8	Puissance nominale nominal n	Puissance Vitesse Moment Intensité nominale nominale	Puissance Vitesse Moment Intensité nominale Puissance Vitesse Moment Intensité nominale P _N N

(Ressources n°3)

Document n°5 (relais thermiques)





à associer à des fusibles ou aux disjoncteurs magnétiques GV2L et GV3L

- Relais compensés, à réarmement manuel ou automatique
- avec visualisation du déclenchement
- pour courant alternatif ou continu.





PF526201.eps	1		IL.	50
	10	Schr	eider	E
E		0	9	0
LRD	3	(e) _		1

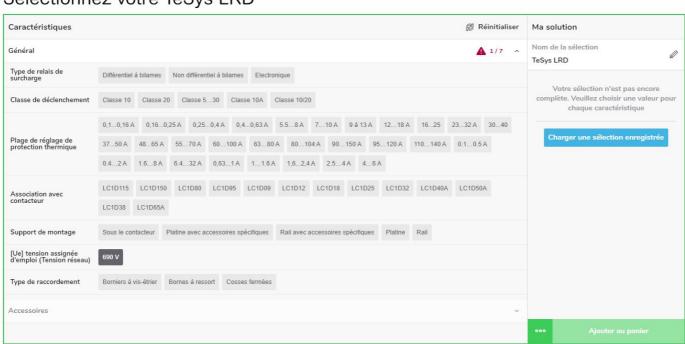
P F526202.ops	
	LRD33••

Zone de réglage	Fusibles	à associer au	relais choisi	Pour association	Référence	Masse
du relais (A)	aM (A)	gG (A)	BS88 (A)	avec contacteur LC1		kg
Classe 10 A (1) avec	raccordement	par vis-étric	ers ou conne	cteurs		
0,100,16	0,25	2	-	D09D38	LRD01	0,124
0,160,25	0,5	2	-	D09D38	LRD02	0,124
0,250,40	1	2	S-	D09D38	LRD03	0,124
0,400,63	1	2	-	D09D38	LRD04	0,124
0,631	2	4	_	D09D38	LRD05	0,124
11,6	2	4	6	D09D38	LRD06	0,124
1,62,5	4	6	10	D09D38	LRD07	0,124
2,54	6	10	16	D09D38	LRD08	0,124
46	8	16	16	D09D38	LRD10	0,124
5,58	12	20	20	D09D38	LRD12	0,124
710	12	20	20	D09D38	LRD14	0,124
913	16	25	25	D12D38	LRD16	0,124
1218	20	35	32	D18D38	LRD21	0,124
1624	25	50	50	D25D38	LRD22	0,124
2332	40	63	63	D25D38	LRD32	0,124
3038	40	80	80	D32 et D38	LRD35	0,124
Classe 10 A (1) avec	raccordement	par connec	teurs EverLin	nk®, à vis BTR (3)		
913	16	25	25	D40AD65A	LRD313	0,375
1218	20	32	35	D40AD65A	LRD318	0,375
1725	25	50	50	D40AD65A	LRD325	0,375
2332	40	63	63	D40AD65A	LRD332	0,375
3040	40	80	80	D40AD65A	LRD340	0,375
3750	63	100	100	D40AD65A	LRD350	0,375
4865	63	100	100	D50A et D65A	LRD365	0,375
6280	80	125	125	D80A	LRD380 (4)	0,375
Classe 10 A (1) avec	raccordement	par vis-étri	ers ou conne	cteurs		
1725	25	50	50	D80 et D95	LRD3322	0,510
2332	40	63	63	D80 et D95	LRD3353	0,510
3040	40	100	80	D80 et D95	LRD3355	0,510
3750	63	100	100	D80 et D95	LRD3357	0,510
4865	63	100	100	D80 et D95	LRD3359	0,510
5570	80	125	125	D80 et D95	LRD3361	0,510
6380	80	125	125	D80 et D95	LRD3363	0,510

2 8

Document n°6 (sélecteur de produits)

Sélectionnez votre TeSys LRD



(Ressources n°4)

Document n°7 (application SubstiRéf)



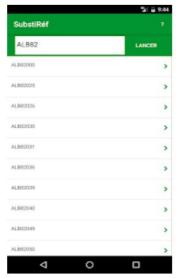
SubstiRéf

Schneider Electric SE Professionnel

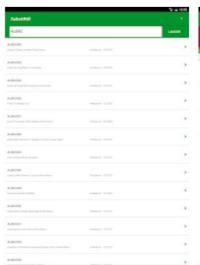
PEGI 3

Ajouter à la liste de souhaits

Installer

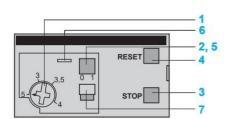




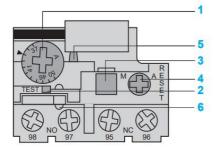




Document n°8 (description des relais thermiques)



LRD 01...35 et LRD 313...LRD 365



LRD 3361...4369, LR2 D3561...3563

Les relais tripolaires de protection thermique TeSys D sont destinés à la protection des circuits et des moteurs alternatifs contre les surcharges, les coupures de phases, les démarrages trop longs et les calages prolongés du moteur.

- 1 Bouton de réglage Ir.
- 2 Bouton Test.
 - L'action sur le bouton Test permet :
 - le contrôle du câblage du circuit de commande,
 - la simulation du déclenchement du relais (action sur les 2 contacts "O" et "F").
- 3 Bouton Stop. Il agit sur le contact "O" et est sans effet sur le contact "F".
- 4 Bouton de réarmement.
- 5 Visualisation du déclenchement.
- 6 Verrouillage par plombage du capot.
- 7 Sélecteur de choix entre réarmement manuel et automatique.

Les relais LRD 01 à 35 et LRD 313 à LRD 365 sont livrés avec sélecteur en position manuelle protégé par un opercule. Le passage en position automatique se fait par une action volontaire.